

SPIRIT OF ROBOTICS TECHNOLOGY



物を手でつかむことができます。



前屈運動が可能で、上体表現も豊かになりました。



腕の自由度が増え
さらに人間に近い動作が可能です。



<http://www.speecys.com/>

詳細は弊社Webページよりご確認ください。

スピーシーズ株式会社

住所 〒150-0032 東京都渋谷区鶯谷町17-2 オークヒルズ202

TEL 03-5784-0757 FAX 03-5784-0758

商品の仕様および外観は改善のため予告なく変更する場合があります。

2005年11月作成

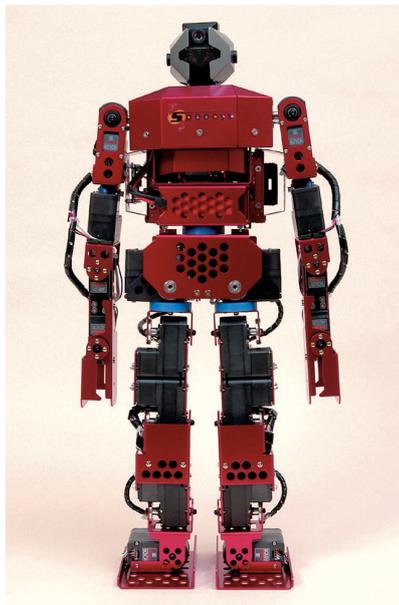
■ ロボットキットと構成パーツ

ロボットソフト開発プラットフォームや業務用に利用可能な高信頼性ロボットシステムです。

Speccysロボットキット【SPC-003】

..... 価格 780,000円(税込)

【カラーバリエーション】 レッド、ブルー、シルバー



項目	SPC-003(新型)	SPC-001	
関節可動部 自由度	頭	2軸	2軸
	腕	5軸×2	4軸×2
	胴体	2軸	1軸
	脚部	6軸×2	6軸×2
	合計	26自由度	23自由度
頭部	LED(眼部分)	3色×2セット	
インターフェース	35万画素CMOSカラーカメラ	1個	
	マイク入力	2個	
	音声出力用スピーカー	1個	
外部接続用汎用インターフェース	無線LAN標準装備(IEEE802.11b準拠)		
センサー	サーボ内蔵	サーボ個数分	
	ジャイロセンサー	1軸(2軸、3軸はオプション)	
	3軸Gセンサー	1セット	
	CMOSカラーカメラ	1個	
	マイク	2個(モノラル×2)	
バッテリー	ニッケル水素専用電池9.6V 2000mA		
寸法	約52.5cm	約50.0cm	
重量	4.0kg	3.7kg	
消費電力	約1.7A×9.6V(ひざを曲げて静止時) 約4A前後(Speccys_Dancing時)		
動作時間	約15~30分(当社規定による測定)		
充電時間	約1~2.5時間(充電電流による)		
フレーム	アルミ合金製 アルマイト処理		



【SPC-003】1キットの内容	数量
フレーム(頭部含む)	一式
ロボット専用サーボRS601CR	20個
ロボット専用サーボRS401CR	4個
プロセッサユニットRPU-100 (CFメモリーカード、無線LANカード含む)	1個
センサーボードA	1個
組立用ネジ類、ベアリング、シャフト、サーボホーン、ボール ハーネス (RS232C接続ケーブル含む)	一式
結束バンド 他	一式
ニッケル水素バッテリー	1個
六角レンチ	1本
ソフトウェアCD (OS、歩行制御ソフトウェア、エディタ、コントロールソフト含む)	一式
組み立てマニュアル、ソフトウェアマニュアル	一式
保証書	1部

【ご注意】充電器、アクセスポイント、ジョイスティック、PCは付属しません。

プロセッサユニット“RPU-100”

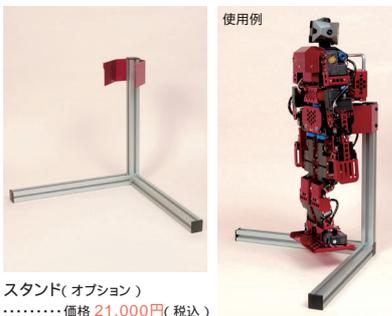
最高度のCPUパワーを持つフリースケールセミコンダクタジャパン製PowerPC(400MHz)を採用し、高度な演算処理と通信処理を同時にこなします。サーボ制御、センサー入力、ビデオ入力、オーディオ出力、CFカードスロットなど、汎用性のあるインターフェースを多く備えており、特に多数のサーボとの高速なデータ転送を実現するために、自社開発のFPGA回路による高性能なRS485インターフェースを搭載しました。

ロボット専用サーボ

ロボット用サーボに求められていた様々な機能を盛り込んだ新設計ロボット専用サーボRS601CRを採用。高トルク高速度はもちろん、駆動軸の強度や固定方法、直交軸接続、高性能双方向インターフェースなどを実現しました。肘から先には小型タイプコマンド方式サーボRS401CRを採用し、関節可動部の自由度が増えました。

フレーム

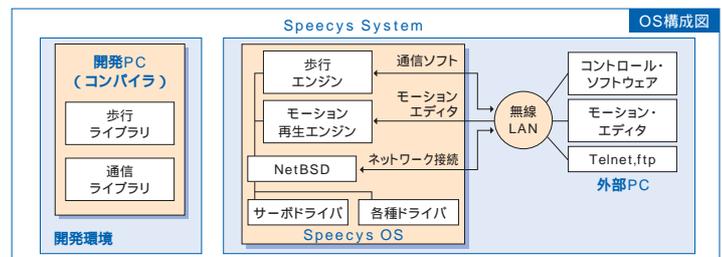
SPC-001にさらに改良を重ね、物をつかめる手、上半身の前屈、腕の回転など自由度が増えたことにより表現力がぐっとアップしました。丈夫で組み立てやすく、メンテナンス性の向上も図りました。キャリング用ハンドルが付いて持ち運びにも便利です。オプションで専用スタンドもご用意しました。



スタンド(オプション)
..... 価格 21,000円(税込)

SpeccysOS

汎用性の高いUNIX系のNetBSDをベースOSに採用し、歩行制御エンジンやモーション再生エンジン、演算ルーチンなどを搭載したプロ仕様のスペックを持ったロボットOSです。NetBSDの長所である優れたソフトウェア開発環境と豊富な開発ツールによって、効率的なアプリケーション開発が進められます。



頭部パーツ

2軸の関節(水平、垂直動作)を持ち、CMOSカラーカメラ、高輝度LED、マイク、スピーカーを搭載しました。

センサーボードA

3軸Gセンサー、1軸ジャイロセンサー、LED表示インターフェース。(2軸、3軸ジャイロセンサーはオプション)

モーションエディタ コントロールソフト

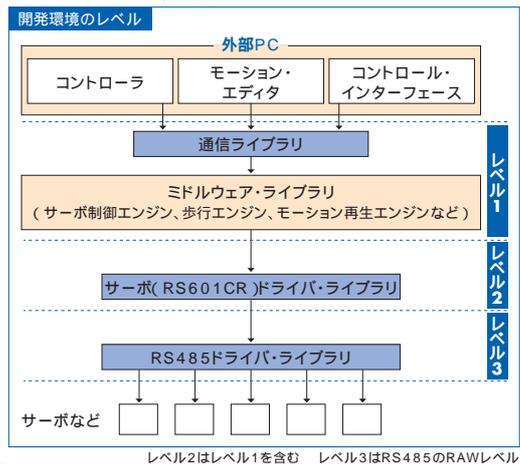
Windows上でモーション作成やリモートコントロールができるように、モーションエディタとコントロールソフトを添付。

ネットワーク機能

業界標準の802.11b無線LANを採用し、オープンな通信環境が実現。

■ 2足歩行ロボットの開発環境

より高度な機能や動作がロボットに必要な場合には、開発環境を入手してアプリケーションソフトを開発することが可能になります。開発環境としては、コンパイラ、ライブラリなどを用意しています。《有償》



■ 3DCADデータの提供

詳しくは別途ご相談ください。

今回、SPC-003の3DCADデータを販売いたします。当社のモーションエディタで作ったモーションデータをSolidWorks® / COSMOSMotion®に取り込み、機構解析ができるようにしました。これにより実機ロボットと動作シミュレーションの検証が並行して行え、SPC-003をベースにした各種のロボット導入実験や機構解析の学習などをスムーズに行うことが可能になります。

